

T200产品介绍

一：产品需求

针对试驾车辆的监控管理



T200产品功能：(1)ADAS（选配）+DVR、（2）DMS（选配）+车内监控



2路摄像头：高清1080P

1. 可做一路ADAS+DVR，包括车道偏离、跟车距离近、频繁变道等驾驶行为识别
2. 可做一路DMS+DVR，针对驾驶员疲劳行为进行监测并预警报警；对车辆前方路况进行行车视频录制



安装位置要求：

DMS、前路摄像头安装为前档玻璃上
后视安装于后档玻璃上



音频转换上传：

1. 对试驾人所说的话进行录音，并转化为文字上传管理平台



视频录制：

1. 驾驶行为视频；
2. 需对试驾人行为进行识别、判断，上传至管理平台



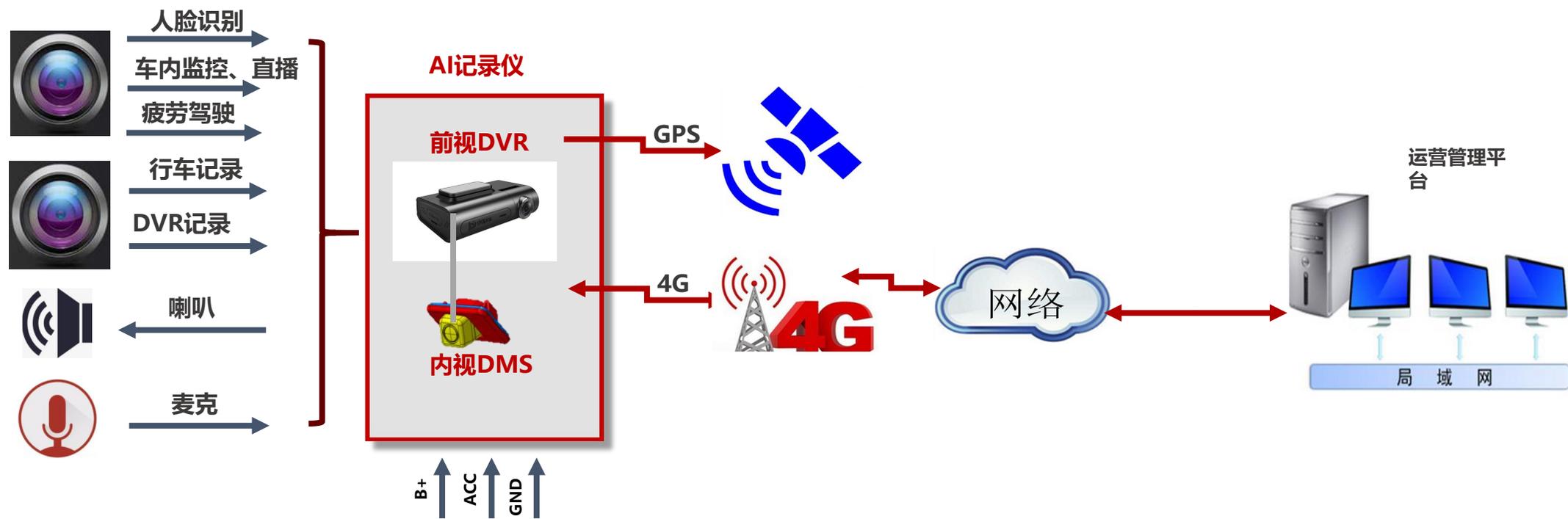
轨迹监控管理：

需对试驾车的定位、运行轨迹进行实时监控，计算收集试驾里程和时间。

海思方案，高效稳定

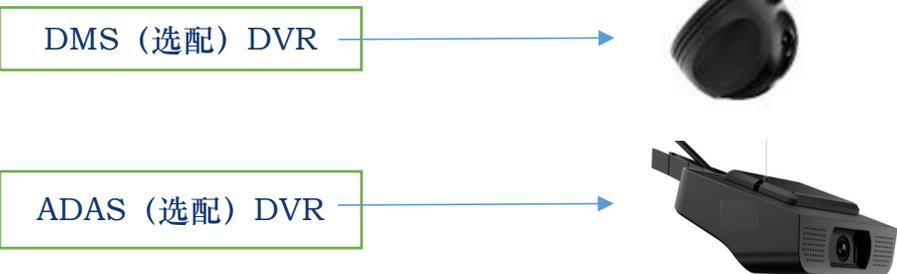
定制开发，有一定的误译率，建议直接上传音频文件到管理平台，根据需求进行转化

二、 解决方案



三、 场景方案

组合形式：



功能介绍：

ADAS+DVR行车记录/拍照功能：包括车道偏离、跟车距离近、频繁变道等驾驶行为识别
行车实时监控，视频与声音记录上传；

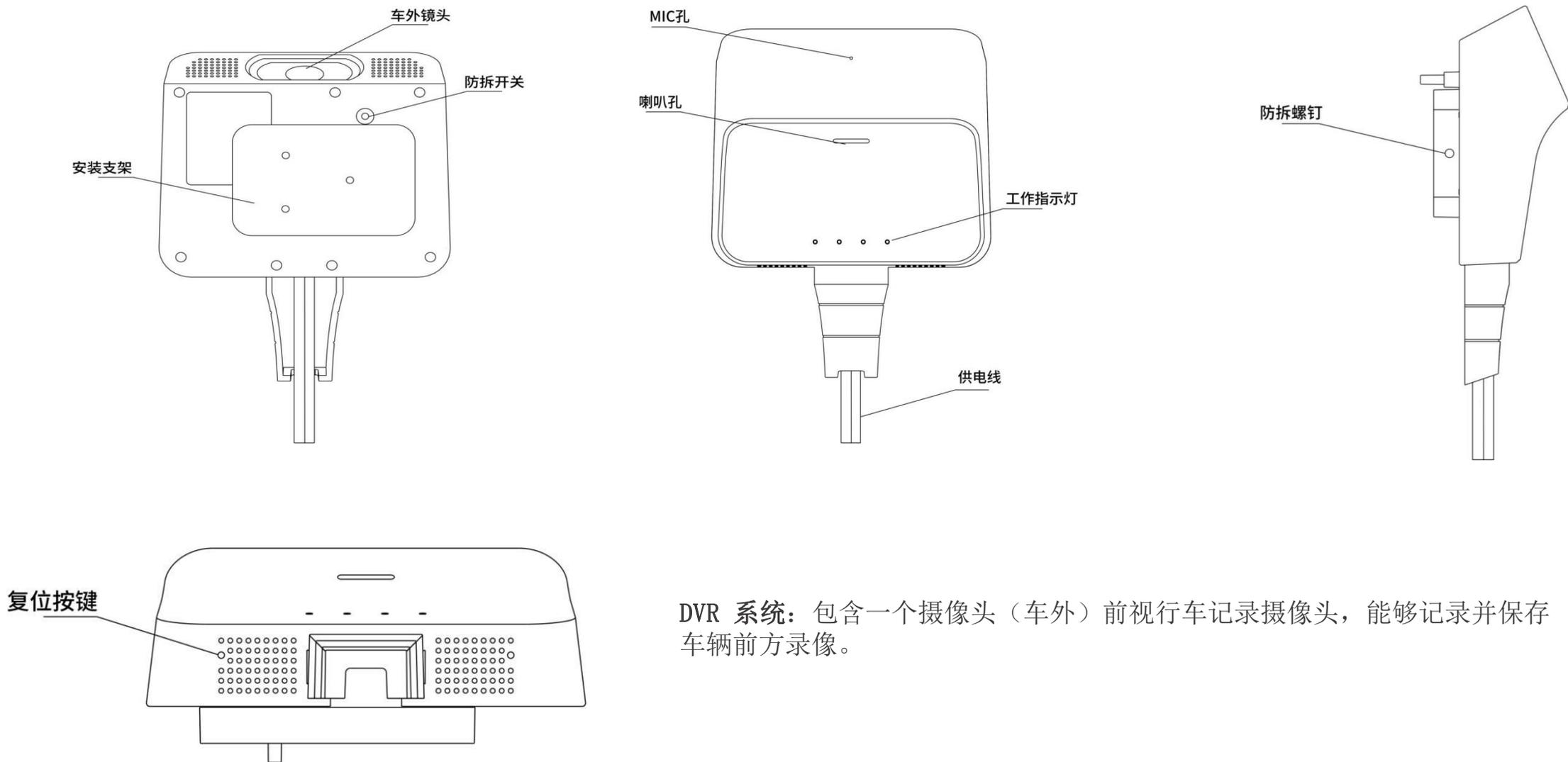
碰撞检测功能：车辆行驶状态下实时监控/停放状态下碰撞唤醒视频监控；

设备警报功能：遮挡/拆除/恶意遮挡时报警，结构防拆设计；

DVR2：车内实施实时监控；

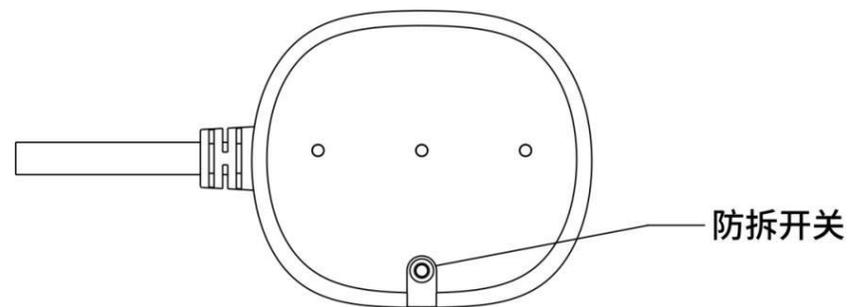
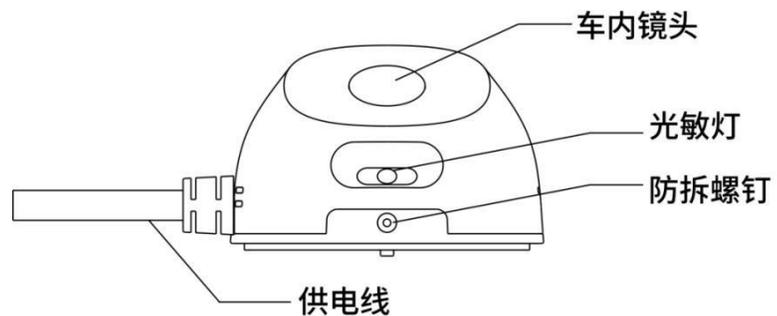
DMS：驾驶员行为识别：人脸识别、疲劳驾驶识别、抽烟、打电话等；

四、DVR细节展示



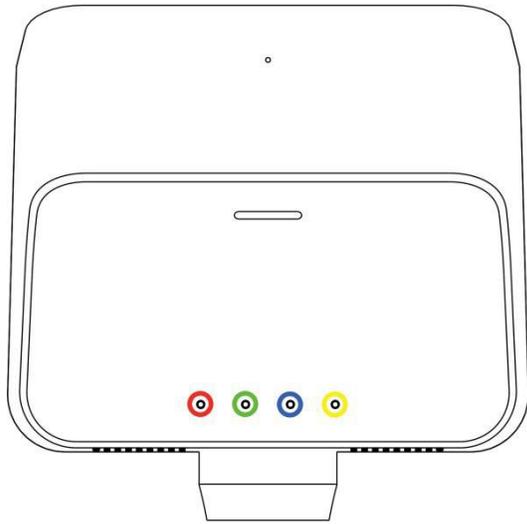
DVR 系统：包含一个摄像头（车外）前视行车记录摄像头，能够记录并保存车辆前方录像。

五、 DMS细节展示



DMS系统包含一个摄像头（车内，需配合算法）：后视红外摄像头，能够识别用户身份；识别用户驾驶状态并提醒用户安全驾驶及纠正不良用车行为；对车内卫生状况拍照；检测车内环境，防止用户遗留物品；车辆行驶状态下实时监控/停放状态下碰撞唤醒视频监控；遮挡/拆除/恶意遮挡时告警，结构防拆设计。

六、主机指示灯说明



| | |
|---|--------------|
|  | 网络 (4G) ↕ |
|  | 对内摄像 (DSM) ↕ |
|  | 对外摄像 (DVR) ↕ |
|  | 电源 (POWER) ↕ |

| 项目 | 状态 | 指示灯 | 指示 |
|------|------------------------|------------|------------|
| 外接电源 | 检测到外接电源 | 电源 (POWER) | 蓝灯常亮 |
| | 休眠/拔出外接电源 | 电源 (POWER) | 灯熄灭 |
| 启动 | 前摄像头未录像 | 对外摄像 (DVR) | 红灯常亮 |
| | 前摄像头正录像 | 对外摄像 (DVR) | 蓝灯常亮 |
| | 后摄像头未录像 | 对内摄 (DSM) | 红灯常亮 |
| | 后摄像头正录像 | 对内摄 (DSM) | 蓝灯常亮 |
| 休眠 | 设备休眠 | 电源 (POWER) | 熄灭 |
| 联网 | 联网中 | 网络 (4G) | 蓝灯快闪 4 次/秒 |
| | 联网完成 | 网络 (4G) | 蓝灯常亮 |
| 数据传输 | 数据传输中 (文件、视频大数据, 心跳不管) | 网络 (4G) | 蓝灯慢闪 1 次/秒 |
| | 数据传输完成 | 网络 (4G) | 蓝灯常亮 |
| 故障 | 前摄像头故障 | 对外摄像 (DVR) | 红灯常亮 |
| | 后摄像头故障 | 对内摄 (DSM) | 绿灯常亮 |
| | 联网故障 | 网络 (4G) | 熄灭 |

注：静默/休眠模式下，所有指示灯保持关闭状态。

七、硬件参数1

| 名称 | 参数 |
|-----------|--|
| CPU | Dual A7@900MHz |
| 前置 Sensor | 1/2.8-inch,1920×1080,30fps |
| 前置镜头 | 6G+IR,F1.8,水平: 115±5°,垂直: 60±5° |
| 内置 Sensor | 1/2.7-inch, 1920×1080,30fps |
| 内置镜头 | 4G2P+IR,F2.0, 水平: 130±5,垂直: 75±5° |
| Memory | DDR3L,4Gbit |
| 存储 | TF 128GB |
| 录像分辨率 | 前置: 1920×1080@30fps; 内置: 1280×720@30fps; |
| 图像编码 | H.264 |
| 图像存储格式 | 视频: MP4; 图片: JPEG |
| G-sensor | 3 轴数字陀螺仪传感器 |
| 4G | LTE FDD: B1/B3/B5/B8 LTE TDD: B34/B38/B39/B40/B41 |
| GPS | GPS 北斗双模 |
| WIFI | 2.4G(选配) |
| 红外补光灯 | 940nm,6 颗, 单颗最大 160mW |
| 工作电压 | AD 10V~16V |
| 工作电流 | 4G 通信: ≤500mA 无 4G 通信: ≤400mA |
| 额定电压 | 12±0.1V |
| 暗电流 | 支持 4G 唤醒: ≤7mA 不持 4G 唤醒: ≤1mA |
| SOC型号 | Hisilicon Hi3559V200 |

七、硬件参数2

| 名称 | 参数 |
|--------|------------------------------|
| 防尘防水等级 | IP52 |
| 动态范围 | 前置摄像头: >63dB 内置摄像头: >63dB |
| 信噪比 | 前置摄像头: ≤41dB 内置摄像头: ≤38dB |
| 最低照度 | 前置/内置: ≤1lux@:40IRE |
| 麦克 | 40±3dB, 频率响应 20~20KHz |
| 喇叭 | 8Ω,0.6W,频率响应 950~20KHz |
| 启动时间 | <5s |
| 工作温度 | -30~70℃ |
| 存储温度 | -40~85℃ |
| 湿度 | 5%~95% |

八、系统参数

| | | |
|-----|-------|------------------|
| 软 件 | 系统 | Linux |
| | 图像 | 3A |
| | 图像 | HDR |
| | DVR前 | 行车循环录像 |
| | DVR后 | 行车循环录像 |
| | 视频录制 | 2路（DVR 前路&DVR后路） |
| | 视频编解码 | H.264 |
| | 视频格式 | MP4 |
| | 固件升级 | 通过TF卡升级 |

九、 安装位置



十、主要功能

智能ACC判定

休眠机制

LINUX系统低功耗

远程唤醒

GPS/BD定位

轨迹记录

轨迹播放

里程统计

视频记录

主动抓拍

音频记录

多路视频

盗拆报警

自检报警

碰撞报警